

| | | | |
|--------------------|-----------------------------|----------|---------------------|
| หัวข้อปริญญานิพนธ์ | ระบบเตือนอุทกภัยทางธรรมชาติ | | |
| ชื่อนักศึกษา | นายอนนท์ | เหล่างาม | รหัส 054960404002-8 |
| | นายภาคภูมิ | สมานพงษ์ | รหัส 054960404009-3 |
| อาจารย์ที่ปรึกษา | อาจารย์ณัฐพงศ์ | พันธุระ | |
| ระดับการศึกษา | ปริญญาตรี | | |
| สาขาวิชา | วิศวกรรมไฟฟ้า | | |
| ปีการศึกษา | 2551 | | |

บทคัดย่อ

งานวิจัยนี้มีวัตถุประสงค์เพื่อออกแบบและพัฒนาระบบเตือนภัยพิบัติจากน้ำท่วมฉับพลันในแหล่งน้ำธรรมชาติ เนื่องจากในปัจจุบันโลกรวมถึงประเทศไทยประสบปัญหาสภาวะโลกร้อนเกิดความแปรปรวนทางธรรมชาติ ฝนไม่ตกตามฤดูกาล น้ำแข็งบริเวณขั้วโลกละลายเป็นจำนวนมาก เกิดเหตุการณ์น้ำป่าไหลหลากขึ้นบ่อยครั้งและทวีความรุนแรงเพิ่มมากขึ้น ซึ่งภัยธรรมชาติทั้งหมดนี้เกิดขึ้นโดยฝีมือมนุษย์ทั้งสิ้น ทำให้เกิดความสูญเสียทั้งชีวิตและทรัพย์สิน โดยงานวิจัยนี้จะเป็นโครงการที่ออกแบบมาเพื่อสร้างระบบเตือนภัยและป้องกันความสูญเสียจากเหตุการณ์น้ำท่วมฉับพลัน โดยอาศัยหลักการวัดระดับของปริมาณน้ำและความเร็วของน้ำที่เกิดขึ้น และประมวลผลด้วยระบบเครือข่ายคอมพิวเตอร์ ส่งผ่านข้อมูลไร้สายแบบอัตโนมัติโดยไม่จำกัดระยะทาง กรณีศึกษาในครั้งนี้ได้ใช้อุปกรณ์ XBEE PRO เป็นโมดูล รับส่งสัญญาณไร้สาย ย่านความถี่ 2.4 GHz ใช้กระแสขณะส่งข้อมูลต่ำเพียง 215 mA และรับข้อมูลที่ 55 mA ในโหมดลดพลังงาน ไฟเลี้ยงที่ +3.3 Volt จากเซลล์แสงอาทิตย์ มีลักษณะการรับส่งข้อมูลแบบ (Mesh Topology) จากการทดลองพบว่าระบบเตือนภัยที่นำเสนอนี้สามารถเตือนภัยจากระยะไกลผ่านเครือข่ายไร้สายที่สร้างขึ้นได้ในเวลาจริง (Real Time)

| | | | |
|---------------------|-------------------------------|------------|---------------------------|
| Project | Flood Disaster Warning System | | |
| Student | Mr. Anon | Lowngam | Student ID 054960404002-8 |
| | Mr. Pharkphum | Samarnpong | Student ID 054960404009-3 |
| Project Advisor | Mr. Nattapong | Punpuna | |
| Education Preferred | Bachelor's of Engineering | | |
| Major | Electrical Engineering | | |
| Academic year | 2008 | | |

ABSTRACT

This paper aimed is the intermediately alert flood system development. During its phenomenon that Thailand has been attacking by the global warming, natural disturbed and out of rain in season. Likewise, those phenomenon will always increase damages and frequency that human doing bring those causes. This research is purposed the intermediately alert flood system and protect the unexpectedly losses by detecting the water level and velocity level sensing with processes via computer wireless network (Mesh Topology). In this case, the Xbee pro is a module for receiving and transmitting in 2.4 GHz frequency. The usage energy as a transmitting and receiving at 3.3 voltages from solar cells are 215 mA and 55 mA, respectively. As a result of experiment, the intermediately alert systematization can transfer far across the distance via wireless network with real time scanning.

กิตติกรรมประกาศ

ปริญญาบัตรฉบับนี้สำเร็จได้ด้วยความกรุณาจากอาจารย์ที่ปรึกษา อาจารย์ณัฐพงศ์ พันธนะ ที่ให้ความช่วยเหลือ ให้คำชี้แนะช่วยแก้ปัญหาตลอดจนให้ความรู้และประการที่ดี

ขอขอบพระคุณ คุณสมชาย ผิวงสุวรรณ หัวหน้ากองส่วนสื่อสาร 7 ศูนย์สารสนเทศ กรมชลประทาน คุณประสงค์ จารุเกศนันท์ ที่เอื้อเพื่อเสียสละเวลาอันมีค่าให้ความช่วยเหลือ อนุเคราะห์ข้อมูลและให้คำแนะนำแนวคิดต่างๆไม่ว่าจะเป็นทางด้านเครื่องมือตรวจวัดอุทกวิทยา แบบต่าง ๆ รวมถึงหลักการออกแบบเครื่องมือเดือนกัษในครั้งนี อันเป็นประโยชน์ต่อปริญญาบัตรฉบับนี้เป็นอย่างยิ่ง

ขอขอบพระคุณ ดร.กฤษดา จงไพบูลย์พัฒนะ รองประธานกรรมการบริหารฝ่ายขาย และการตลาด บริษัท บางกอกโซล่า จำกัดและพี่ๆทีมงานทุกท่าน ที่เอื้อเพื่อแผงโซล่าเซลล์ ขนาด 40W.ให้กับทางคณะผู้จัดทำพร้อมทั้งจัดอบรมสัมมนาและเยี่ยมชมกระบวนการผลิตแผงโซล่าเซลล์ ในบริษัทจึงนับเป็นพระคุณอันยิ่งใหญ่ต่อคณะและใคร่ขอกราบขอบพระคุณเป็นอย่างสูงไว้ ณ โอกาสนี้

ขอระลึกถึงพระคุณบุพการี ที่ให้ทั้งชีวิตและการศึกษาเป็นผู้ประสิทธิ์ประสาทวิชา รวมถึงญาติมิตรและผู้มีอุปการคุณที่ให้การเกื้อหนุนและอุปการะมาโดยตลอด

สุดท้ายนี้ขอขอบพระคุณ คณาจารย์สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้า ทุกท่านที่ถ่ายทอด วิชาการความรู้ ตลอดจนเพื่อน ๆ นักศึกษาสาขาวิศวกรรมไฟฟ้าทุกท่านที่คอยให้กำลังใจ และความเอื้อเพื่อในการใช้เครื่องมือที่ช่วยอำนวยความสะดวกในการทำโครงการด้วยดีตลอดมา

คณะผู้จัดทำ

สารบัญ

| | หน้า |
|---|------|
| บทคัดย่อ | ก |
| กิตติกรรมประกาศ | ค |
| สารบัญ | ง |
| สารบัญตาราง | ฉ |
| สารบัญรูปภาพ | ช |
| บทที่ 1. บทนำ | 1 |
| 1.1 บทนำทั่วไป | 1 |
| 1.2 ที่มาของโครงการ | 2 |
| 1.3 วัตถุประสงค์ของโครงการ | 2 |
| 1.4 ขอบเขตของโครงการ | 2 |
| 1.5 ขั้นตอนการดำเนินงาน | 3 |
| 1.6 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ | 3 |
| บทที่ 2. ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง | 4 |
| 2.1 บทนำ | 4 |
| 2.2 สาเหตุของการเกิดอุทกภัย | 4 |
| 2.3 ชนิดของอุทกภัย | 5 |
| 2.4 ปัจจัยการเกิดอุทกภัย | 7 |
| 2.5 น้ำท่วมฉับพลัน | 9 |
| 2.6 สาเหตุของสภาพน้ำท่วม | 10 |
| 2.7 เครื่องมือทางอุทกวิทยา | 13 |
| 2.8 การวัดอัตราการไหล | 29 |
| 2.9 ระบบอัลตราโซนิก | 34 |
| 2.10 ไมโครคอนโทรลเลอร์ | 45 |
| 2.11 อุปกรณ์ในการส่งสัญญาณไร้สาย XBEE PRO | 49 |
| 2.12 เทคโนโลยี Wireless LAN | 51 |
| 2.13 แบตเตอรี่ | 58 |

สารบัญ

| | หน้า |
|--|------|
| 2.14 เซลล์แสงอาทิตย์ (Solar Cell หรือ PV) | 67 |
| บทที่ 3. การดำเนินงานและการออกแบบ | 69 |
| 3.1 ขั้นตอนการดำเนินงานของโครงการ | 69 |
| 3.2 กรอบแนวความคิดและวิธีการศึกษา | 73 |
| 3.3 การออกแบบระบบแจ้งเตือนอุทกภัย | 73 |
| 3.4 ขั้นตอนการออกแบบโครงสร้างเครื่องแจ้งเตือนอุทกภัยธรรมชาติ | 75 |
| 3.5 ขั้นตอนการออกแบบชุด ควบคุมการทำงานของระบบ | 80 |
| 3.6 การออกแบบและพัฒนาโปรแกรม | 86 |
| บทที่ 4. การทดสอบและวิเคราะห์ผล | 89 |
| 4.1 บทนำ | 89 |
| 4.2 ลักษณะของการทดสอบ | 89 |
| 4.3 ขั้นตอนการทดสอบ | 90 |
| 4.4 การวัดอัตราการไหล | 90 |
| 4.5 สรุปผลการทดลอง | 102 |
| บทที่ 5. สรุปผลของโครงการและข้อเสนอแนะ | 103 |
| 5.1 สรุปผลการทดสอบ | 103 |
| 5.2 ปัญหาที่เกิดขึ้นในการจัดสร้างเครื่องเตือนอุทกภัยธรรมชาติ | 104 |
| 5.3 ข้อเสนอแนะในการพัฒนาโครงการ | 104 |
| เอกสารอ้างอิง | 105 |
| ภาคผนวก ก. | 106 |
| ประวัติผู้เขียน | 134 |

สารบัญตาราง

| ตารางที่ | หน้า |
|---|------|
| ตารางที่ 2.1 ตารางความเร็วกระแสน้ำเป็น เมตร / วินาที | 21 |
| (ต่อ) ตารางที่ 2.1 ตารางความเร็วกระแสน้ำเป็น เมตร / วินาที | 22 |
| ตารางที่ 2.2 แสดงสมการโดยเฉพาะแต่ละหมายเลขใบพัด | 28 |
| ตารางที่ 2.3 ตัวอย่างการคำนวณพื้นที่หน้าตัด (A) | 31 |
| ตารางที่ 2.4 ระดับความลึกในการวัดความเร็วกระแสน้ำและการคำนวณความเร็วเฉลี่ย | 32 |
| ตารางที่ 3.1 แสดงแผนงานแต่ละสัปดาห์ของการทำโครงการ | 70 |
| (ต่อ) ตารางที่ 3.1 แสดงแผนงานแต่ละสัปดาห์ของการทำโครงการ | 71 |
| ตารางที่ 4.1 ตัวอย่างการคำนวณพื้นที่หน้าตัด (A) | 90 |
| ตารางที่ 4.2 ตัวอย่างการคำนวณหาปริมาณการไหลของน้ำ (Q) | 91 |
| ตารางที่ 4.3 แสดงการทดสอบการตรวจวัดระดับน้ำและกระแสน้ำ (เทียบเวลาจริง) วันที่ 19 กุมภาพันธ์ 2552 | 91 |
| ตารางที่ 4.4 แสดงการทดสอบการตรวจวัดระดับน้ำและกระแสน้ำ (เทียบเวลาจริง) วันที่ 20 กุมภาพันธ์ 2552 | 93 |
| ตารางที่ 4.5 แสดงการทดสอบการตรวจวัดระดับน้ำและกระแสน้ำ (เทียบเวลาจริง) วันที่ 21 กุมภาพันธ์ 2552 | 95 |
| ตารางที่ 4.6 แสดงการทดสอบการตรวจวัดระดับน้ำและกระแสน้ำ (เทียบเวลาจริง) วันที่ 22 กุมภาพันธ์ 2552 | 97 |
| ตารางที่ 4.7 แสดงการทดสอบการตรวจวัดระดับน้ำและกระแสน้ำ (เทียบเวลาจริง) วันที่ 23 กุมภาพันธ์ 2552 | 99 |

สารบัญรูปภาพ

| ภาพที่ | หน้า |
|---|------|
| ภาพที่ 2.1 ฝนตกติดต่อกันนานหลายชั่วโมง | 5 |
| ภาพที่ 2.2 สภาพพื้นที่เกิดน้ำท่วมขังเป็นเวลานาน | 7 |
| ภาพที่ 2.3 ลักษณะของพายุหมุนเขตร้อนจะมีลมพัดเวียนเข้าหาศูนย์กลาง | 8 |
| ภาพที่ 2.4 ลักษณะการเกิดน้ำท่วมฉับพลัน | 11 |
| ภาพที่ 2.5 ลักษณะการเกิดน้ำท่วมขัง | 11 |
| ภาพที่ 2.6 ความเสียหายที่เกิดจากอุทกภัยทางธรรมชาติ | 13 |
| ภาพที่ 2.7 แผ่นระดับน้ำแบบตั้งชนิดค่าบวก (ชาย) และชนิดค่าลบ (ขวา) | 14 |
| ภาพที่ 2.8 แผ่นวัดระดับน้ำชนิดเอียง 1:1.5 อ่าน 1 ซม. | 15 |
| ภาพที่ 2.9 เครื่องวัดระดับน้ำอัตโนมัติแบบ Float gauge | 16 |
| ภาพที่ 2.10 เครื่องวัดระดับน้ำ Bubble gauge ของ Neyrpic | 18 |
| ภาพที่ 2.11 เครื่องวัดระดับน้ำอัตโนมัติ Bubble | 19 |
| ภาพที่ 2.12 เครื่องวัดกระแสน้ำแบบกระบาย | 23 |
| ภาพที่ 2.13 แสดงใบรับรองสูตรการคำนวณความเร็วกระแสน้ำของแต่ละใบพัด เมื่อใช้กับแกนหยั่งน้ำและเมื่อใช้กับการหย่องวัด โดยลูกถ่วง 25 กก. | 26 |
| ภาพที่ 2.14 เครื่องวัดกระแส น้ำ แบบใช้ใบพัดขนาดใหญ่ | 27 |
| ภาพที่ 2.15 เครื่องวัดกระแส น้ำ แบบใช้ใบพัดขนาดเล็ก | 29 |
| ภาพที่ 2.16 ตัวอย่างภาพตัดขวางลำน้ำและการคำนวณพื้นที่หน้าตัด | 31 |
| ภาพที่ 2.17 การใช้หุ่นลอยในการวัดความเร็วกระแสน้ำ | 33 |
| ภาพที่ 2.18 (ก) โครงสร้างภายในตัวอัลตราโซนิกทรานสดิวเซอร์ แบบเปียโซอิเล็กทริกที่ใช้สารเซรามิก (ข) เมื่อป้อนแรงดันให้แก่ตัวมันจะทำให้ชิ้นสารเซรามิกโก่งงอไป มาทำให้เกิดคลื่นเสียงอัลตราโซนิกกระจายไปในอากาศ | 35 |
| ภาพที่ 2.19 แสดงตัวอย่างการเขียนสัญลักษณ์ของอัลตราโซนิกทรานสดิวเซอร์แบบต่างๆ | 37 |
| ภาพที่ 2.20 แสดงผลการทดลองตัวรับตัวหนึ่งโดยลองเปลี่ยนโหลดเป็นค่าต่างๆ กัน แล้วป้อนคลื่นเสียงความถี่ต่างๆ กันเข้ามา | 38 |
| ภาพที่ 2.21 แสดงบล็อกหลักการทำงานของอัลตราโซนิก | 39 |
| ภาพที่ 2.22 ลักษณะการสะท้อนกลับของคลื่นเสียง | 39 |

สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

| ภาพที่ | หน้า |
|--|------|
| ภาพที่ 2.23 ช่วงเวลาการทำงานของอัลตราโซนิคเซนเซอร์ | 40 |
| ภาพที่ 2.24 การเปลี่ยนแปลงของพัลส์เมื่อมีวัตถุเข้าใกล้ | 41 |
| ภาพที่ 2.25 การควบคุมเซนเซอร์ด้วยวิธีการลดพลังงาน | 41 |
| ภาพที่ 2.26 กราฟทำนายคุณลักษณะของเซนเซอร์ | 42 |
| ภาพที่ 2.27 ลักษณะมุมคลื่นเมื่อกระทบวัตถุ | 43 |
| ภาพที่ 2.28 ลักษณะพื้นผิวที่จะต้องการวัด | 43 |
| ภาพที่ 2.29 ลักษณะการเบี่ยงเบนคลื่นเสียงเมื่อกระทบวัตถุ | 43 |
| ภาพที่ 2.30 ลักษณะขอบเขตของคลื่นเสียง | 44 |
| ภาพที่ 2.31 Board Microcontroller PIC18F458 | 45 |
| ภาพที่ 2.32 วงจรการทำงานของบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ | 46 |
| ภาพที่ 2.33 Microchip PIC18F458 | 47 |
| ภาพที่ 2.34 ขาอินพุตและเอาต์พุตของ Microchip PIC18F458 | 48 |
| ภาพที่ 2.35 ตัวรับส่งข้อมูลแบบไร้สาย XBee Pro | 49 |
| ภาพที่ 2.36 โครงสร้างและขนาดของ XBEE Pro | 49 |
| ภาพที่ 2.37 การต่อ XBEE Pro ลงในบอร์ด | 50 |
| ภาพที่ 2.38 การส่งผ่านของข้อมูล | 50 |
| ภาพที่ 2.39 ลอจิกการส่งข้อมูลแบบไร้สาย | 51 |
| ภาพที่ 2.40 อุปกรณ์แปลงจาก XBEE Dongle ไปเป็น USB | 51 |
| ภาพที่ 2.41 แสดง BSS และ ESS | 55 |
| ภาพที่ 2.42 แสดงการทำงานในโหมด Adhoc หรือ Peer-to-Peer Mode | 56 |
| ภาพที่ 2.43 ประเภทของแบตเตอรี่ชนิดต่างๆ | 59 |
| ภาพที่ 2.44 ติดตั้งแบตเตอรี่ในระบบเซลล์แสงอาทิตย์ (Solar Cell) | 59 |
| ภาพที่ 2.45 แบตเตอรี่ชนิดตะกั่ว-กรด | 60 |
| ภาพที่ 2.46 การต่อแบตเตอรี่แบบอนุกรม | 60 |
| ภาพที่ 2.47 การต่อแบตเตอรี่แบบขนาน | 61 |
| ภาพที่ 2.48 การต่อแบตเตอรี่แบบผสม | 61 |
| ภาพที่ 2.49 ประเภทของแบตเตอรี่ชนิดตะกั่ว-กรดที่ใช้ในระบบเซลล์แสงอาทิตย์ (Solar Cell) | 61 |

สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

| ภาพที่ | หน้า |
|---|------|
| ภาพที่ 2.50 โครงสร้างของแบตเตอรี่แห้ง (Dry Cell) | 63 |
| ภาพที่ 2.51 โครงสร้างของแบตเตอรี่น้ำ (Storage Battery) | 65 |
| ภาพที่ 2.52 แสดงการชาร์ตและดิสชาร์ตแบตเตอรี่ | 66 |
| ภาพที่ 2.53 ชนิดของเซลล์แสงอาทิตย์ | 67 |
| ภาพที่ 2.54 หลักการทำงานของเซลล์แสงอาทิตย์ | 68 |
| ภาพที่ 3.1 แสดงแผนภูมิขั้นตอนในการดำเนินงาน | 72 |
| ภาพที่ 3.2 แนวคิดการวางระบบ | 73 |
| ภาพที่ 3.3 ลักษณะของระบบการแจ้งเตือนภัย | 74 |
| ภาพที่ 3.4 แสดงโครงสร้างเครื่องแจ้งเตือนอุทกภัยธรรมชาติ | 75 |
| ภาพที่ 3.5 โครงจับยึดแผง Solar Cell | 76 |
| ภาพที่ 3.6 แขนรับน้ำหนักแผง Solar Cell | 76 |
| ภาพที่ 3.7 ตู้ Control | 77 |
| ภาพที่ 3.8 โครงหลักของเครื่องแจ้งเตือนอุทกภัยธรรมชาติ | 77 |
| ภาพที่ 3.9 โครงฐานของเครื่องแจ้งเตือนอุทกภัยธรรมชาติ | 78 |
| ภาพที่ 3.10 แสดงการติดตั้งชุดเซนเซอร์วัดระดับน้ำ | 79 |
| ภาพที่ 3.11 แสดงการติดตั้งชุดเซนเซอร์วัดกระแส | 79 |
| ภาพที่ 3.12 แสดงเครื่องเตือนอุทกภัยทางธรรมชาติ | 80 |
| ภาพที่ 3.13 แสดงวงจรการทำงานของบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ | 81 |
| ภาพที่ 3.14 แสดงการจัดวางอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ | 82 |
| ภาพที่ 3.15 การเชื่อมต่อวงจรของอุปกรณ์ในบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ | 82 |
| ภาพที่ 3.16 การติดตั้ง ไมโครชิพเบอร์ PIC18F458 บนบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ | 83 |
| ภาพที่ 3.17 บอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ | 83 |
| ภาพที่ 3.18 การติดตั้ง XBEE Pro กับบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ | 84 |
| ภาพที่ 3.19 Dongle ของ XBEE Pro กับคอมพิวเตอร์ | 84 |
| ภาพที่ 3.20 การติดตั้ง XBEE Pro กับ Dongle | 85 |
| ภาพที่ 3.21 การเชื่อมต่อ XBEE Pro กับคอมพิวเตอร์ | 85 |

สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

| ภาพที่ | หน้า |
|---|------|
| ภาพที่ 3.22 การเชื่อมต่อโปรแกรมกับคอมพิวเตอร์ | 86 |
| ภาพที่ 3.23 หน้าต่างแสดงการเลือกดูข้อมูลของระดับน้ำและกระแสน้ำ | 86 |
| ภาพที่ 3.24 หน้าต่างแสดงผลของระดับน้ำและกระแสน้ำ | 87 |
| ภาพที่ 3.25 หน้าต่างแสดงการปรับตั้งค่า ClientConfig parameter | 87 |
| ภาพที่ 3.26 หน้าต่างแสดง Data Logs parameter ของตัวข้อมูลของระดับน้ำและกระแสน้ำ | 88 |
| ภาพที่ 4.1 แสดงตัวอย่างภาพตัดขวางลำน้ำและการคำนวณพื้นที่หน้าตัด | 91 |
| ภาพที่ 4.2 แสดงผลการตรวจวัดระดับน้ำ (เมตร) | 93 |
| ภาพที่ 4.3 แสดงผลการตรวจวัดความเร็วกระแสน้ำ (เมตร/วินาที) | 93 |
| ภาพที่ 4.4 แสดงผลปริมาตรน้ำ (ลูกบาศก์เมตร/วินาที) | 93 |
| ภาพที่ 4.5 แสดงผลการตรวจวัดระดับน้ำ (เมตร) | 95 |
| ภาพที่ 4.6 แสดงผลการตรวจวัดความเร็วกระแสน้ำ (เมตร/วินาที) | 95 |
| ภาพที่ 4.7 แสดงผลปริมาตรน้ำ (ลูกบาศก์เมตร/วินาที) | 95 |
| ภาพที่ 4.8 แสดงผลการตรวจวัดระดับน้ำ (เมตร) | 97 |
| ภาพที่ 4.9 แสดงผลการตรวจวัดความเร็วกระแสน้ำ (เมตร/วินาที) | 97 |
| ภาพที่ 4.10 แสดงผลปริมาตรน้ำ (ลูกบาศก์เมตร/วินาที) | 97 |
| ภาพที่ 4.11 แสดงผลการตรวจวัดระดับน้ำ (เมตร) | 99 |
| ภาพที่ 4.12 แสดงผลการตรวจวัดความเร็วกระแสน้ำ (เมตร/วินาที) | 99 |
| ภาพที่ 4.13 แสดงผลปริมาตรน้ำ (ลูกบาศก์เมตร/วินาที) | 99 |
| ภาพที่ 4.14 แสดงผลการตรวจวัดระดับน้ำ (เมตร) | 101 |
| ภาพที่ 4.15 แสดงผลการตรวจวัดความเร็วกระแสน้ำ (เมตร/วินาที) | 101 |
| ภาพที่ 4.16 แสดงผลปริมาตรน้ำ (ลูกบาศก์เมตร/วินาที) | 101 |